

ОСНОВНЫЕ ОБОЗНАЧЕНИЯ, ОПРЕДЕЛЕНИЯ И ПОЯСНЕНИЯ

x_i (т. е. x_1 , x_2 и x_3 или x , y и z или r , φ и z) - координаты;

t - время;

τ - параметр, имеющий размерность времени;

\hat{U} - внутренняя энергия;

\hat{F} - свободная энергия;

\hat{S} - энтропия;

U_i (т.е. U_1 , U_2 и U_3 или U , V и W) - перемещения в направлении

координатных осей;

$\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2}(U_{j,i} + U_{i,j})$ - относительные деформации;

$$U_{j,i} = \frac{\partial U_j}{\partial x_i};$$

$$U_{i,j} = \frac{\partial U_i}{\partial x_j};$$

σ_{ij} - напряжения;

T - температура;

V - объём;

$d\Delta\hat{S}$ - приращение энтропии;

$de\Delta\hat{S}$ - приращение энтропии за счет обмена с окружающей средой;

$d_i\Delta\hat{S}$ - производство энтропии внутри системы;

g_i - источники энтропии;

V_μ - объём одного моля вещества;

R_μ - универсальная газовая постоянная;

n - число компонентов термодинамической системы;

n_{ϕ} - число фаз в термодинамической системе (в настоящей монографии - это твердая и жидкая фазы);

$g_i \cdot n_i$ - вектор источников энтропии на границе A объема V ;

k^{ϕ} - коэффициент фильтрации изотропного основания;

k_i^{ϕ} - коэффициент фильтрации i - того изотропного слоя в слоистом основании;

k_{ij}^{ϕ} - коэффициенты фильтрации по направлениям;

$\gamma_w = 10 \frac{\kappa H}{\text{м}^3}$ - удельный вес поровой жидкости;

$\beta \in (1, \infty)$ - коэффициент порового давления изотропного основания - коэффициент, показывающий, какая часть порового давления воспринимается грунтовым скелетом. Для полностью водонасыщенного грунта $\beta = 1$. Для грунта, содержащего пузырьки газа $\beta > 1$. Для неводонасыщенного грунта $\beta = \infty$;

β_i - коэффициент порового давления i - того изотропного слоя в слоистом основании;

β_{ij} - коэффициенты порового давления по направлениям в анизотропном основании;

L_{ij} - коэффициенты пропорциональности в соотношениях Онзагера;

c_v - теплоемкость при постоянной деформации (это обозначение встречается только в разделе 1.1);

P - поровое давление;

P_0 - поровое давление в естественном состоянии;

$P^* = P - P_0$ - приращение порового давления;

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{при } i = j \\ 0 & \text{при } i \neq j \end{cases} \quad \text{- символ Кронекера;}$$

$$G = \frac{E}{2 \cdot (1 + \nu)} \quad \text{и} \quad \lambda = \frac{\nu \cdot E}{(1 + \nu) \cdot (1 - 2 \cdot \nu)} \quad \text{- упругие константы Ламе}$$

изотропного основания;

E и ν - технические упругие константы основания (соответственно модуль упругости и коэффициент Пуассона);

$a_k = \lambda + 2 \cdot G$ - компрессионный модуль упругости изотропного основания;

$a_V = 3 \cdot \lambda + 2 \cdot G$ - объемный модуль упругости изотропного основания;

σ_{xx} , σ_{yy} и σ_{zz} - нормальные напряжения в декартовой системе координат, действующие в направлении координатных осей Ox , Oy и Oz соответственно;

σ_{zz} , σ_{rr} и $\sigma_{\theta\theta}$ - нормальные напряжения в цилиндрической системе координат;

τ_{xy} , τ_{xz} , и τ_{yz} - касательные напряжения в декартовой системе координат, действующие соответственно в плоскостях Oxy , Oxz и Oyz ;

τ_{rz} - касательное напряжение в цилиндрической системе координат при осевой симметрии;

σ_{kk} - шаровой тензор напряжений;

$\sigma_{kk} = \sigma_{xx} + \sigma_{yy} + \sigma_{zz}$ - то же, в декартовой системе координат;

$\sigma_{kk} = \sigma_{zz} + \sigma_{rr} + \sigma_{\theta\theta}$ - то же, в цилиндрической системе координат;

$\sigma_{kk} = \sigma_{rr} + \sigma_{\varphi\varphi} + \sigma_{\theta\theta}$ - в сферической системе координат;

ρ - плотность основания (или средняя плотность водонасыщенного основания);

ε_x , ε_y и ε_z - нормальные деформации в декартовой системе координат в направлении осей x , y и z соответственно;

ε_{zz} , ε_{rr} и $\varepsilon_{\theta\theta}$ - нормальные деформации в цилиндрической системе координат при осевой симметрии;

e - объемная относительная деформация;

γ_{xy} , γ_{xz} и γ_{yz} - деформации сдвига в декартовой системе координат соответственно в плоскостях Oxy , Oxz и Oyz ;

γ_{rz} - деформации сдвига в цилиндрической системе координат при осевой симметрии;

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}, \quad \Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \quad \text{и} \quad \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{1}{r^2} \cdot \frac{\partial(r^2 \cdot U)}{\partial r} \right] -$$

оператор Лапласа соответственно в декартовой, цилиндрической (при осевой симметрии) и сферической (при центральной симметрии) системах координат;

$$c_k = \frac{\lambda + 2 \cdot G}{\gamma_w} \cdot \beta \cdot k_\phi - \text{коэффициент консолидации основания при}$$

компрессии;

$$c_v = \frac{3 \cdot \lambda + 2 \cdot G}{3 \cdot \gamma_w} \cdot \beta \cdot k_\phi = \frac{3 \cdot \lambda + 2 \cdot G}{3 \cdot (\lambda + 2 \cdot G)} \cdot c_k - \text{коэффициент пространствен-}$$

ной консолидации;

ω - вращение (в цилиндрической системе координат при осевой симметрии);

$\varepsilon(t)$ - относительная деформация в момент времени t для случая одномерной задачи;

$\sigma(t)$ - напряжение в момент времени t для случая одномерной задачи;

$$y(t) + \int_0^t y(\tau) \cdot K(t, \tau) \cdot d\tau = f(t) \quad \text{и} \quad f(t) - \int_0^t f(\tau) \cdot R(t, \tau) \cdot d\tau = y(t) \quad -$$

интегральные уравнения Вольтерра второго рода;

$K(t, \tau)$ ядро ползучести интегрального уравнения (общий вид);

$K(t - \tau)$ разностное ядро ползучести интегрального уравнения;

$R(t, \tau)$ резольвента ядра ползучести интегрального уравнения (общий вид);

$R(t - \tau)$ резольвента разностного ядра ползучести интегрального уравнения;

$K(t, \tau) = K_1(t - \tau) + K_2(\tau)$ - составное ядро ползучести, где:

- $K_1(t - \tau)$ - часть ядра ползучести, описывающая запаздывающие во времени полностью обратимые (т.е. **вязкие**) деформации;

- $K_2(\tau)$ - часть ядра ползучести, описывающая запаздывающие во времени полностью необратимые (т.е. **пластичные**) деформации;

$$\left. \begin{aligned} K(t - \tau) &= \delta \cdot \exp[-\delta_1 \cdot (t - \tau)]; \\ K(\tau) &= \delta \cdot \exp[-\delta_1 \cdot (\tau)]; \end{aligned} \right\} \text{- экспоненциальное ядро ползучести;}$$

$$\left. \begin{aligned} K(t - \tau) &= \delta \cdot \ln[\delta_1 \cdot (t - \tau)]; \\ K(\tau) &= \delta \cdot \ln[\delta_1 \cdot (\tau)]; \end{aligned} \right\} \text{- логарифмическое ядро ползучести;}$$

$$\left. \begin{aligned} K(t - \tau) &= \delta \cdot (t - \tau)^{\delta_1}; \\ K(\tau) &= \delta \cdot (\tau)^{\delta_1}; \end{aligned} \right\} \text{- абелево ядро ползучести;}$$

$$\left. \begin{aligned} K(t-\tau) &= \frac{\delta}{\delta_1 + (t-\tau)}; \\ K(t-\tau) &= \frac{\delta}{\delta_1 + \tau}; \end{aligned} \right\} \text{ - дробно - степенное ядро ползучести;}$$

δ и δ_1 - параметры ядер ползучести (или их резольвент);

i - номер слоя в слоистом основании;

h_i - расстояние от начала оси Oz до контакта слоев в слоистом основании;

$\delta(x)$ - дельта - функция Дирака;

α - константа разделения;

$J_0(\alpha \cdot r)$ - функция Бесселя первого рода с нулевым индексом;

$U(x)$ - ступенчатая единичная функция Хевисайда;

$U_+(x)$ и $U_-(x)$ - асимметричные ступенчатые единичные функции Хевисайда;

$erf(x)$ - интеграл вероятности;

$erfc(x) = 1 - erf(x)$ - дополнительный интеграл вероятности.

ОПРЕДЕЛЕНИЯ*

Реология (от греч. rheos - течение, поток и ...логия), наука о деформациях и текучести вещества. **Реология** рассматривает процессы, связанные с необратимыми остаточными деформациями и течением

-
- Определения частично заимствованы из БСЭ, а частично из СНиП “Строительная терминология”

разнообразных вязких и пластических материалов (неньютоновских жидкостей, дисперсных систем и др.), а также явления **релаксации напряжений, упругого последействия** и т. д.

Реология тесно переплетается с **гидромеханикой, теориями упругости, пластичности и ползучести.**

В **реологии** существует несколько подразделов. Теоретическая **реология** (или **феноменологическая реология, или макрореология**) может рассматриваться как часть **механики сплошных сред**, она занимает промежуточное положение между **гидромеханикой и теориями упругости, пластичности и ползучести.**

Экспериментальная реология (реометрия) определяет различные реологические свойства веществ с помощью специальных приборов и испытательных машин.

Микрореология исследует деформации и течение в микрообъёмах, например, в объёмах, соизмеримых с размерами частиц дисперсной фазы.

Последействие материалов - это изменение деформированного состояния тел при неизменном напряжённом состоянии.

Упругое последействие без ползучести наблюдается в телах, напряжённое состояние которых нигде не превосходит предела упругости, и относится к медленным обратимым процессам.

Пластическое последействие материалов, или **ползучесть**, связано с существенным изменением молекулярного или кристаллического строения материалов и в конечном итоге является следствием атомных перегруппировок. Изучением **пластичности** занимается **реология.**

Ползучесть материалов - это медленная непрерывная деформация твёрдого тела под воздействием постоянной нагрузки или механического напряжения.

Теория ползучести близко примыкает к **теории пластичности**, однако в связи с разнообразием механических свойств твёрдых тел единой теории ползучести нет. Для металлов обычно пользуются **теориями течения** и **упрочения**. В механике полимеров и грунтов обычно пользуются **теорией наследственности**.

Релаксация (от лат. *relaxatio* - ослабление, уменьшение) - процесс установления термодинамического и статистического равновесия в физической системе, состоящей из большого числа частиц [28].

В механике грунтов **релаксация** - это процесс уменьшения с течением времени напряжений в грунтовом образце или основании при его неизменном деформированном состоянии.

Время установления равновесия (частичного или полного) в системе называют **временем релаксации**.

Пластичность (от греч. *plastikos* - годный для лепки, податливый, пластичный) - свойство твёрдых тел необратимо изменять свои размеры и форму (т. е. пластически деформироваться) под действием механических нагрузок [28].

Различают такие механизмы пластичности:

- самодиффузионный и диффузионный;
- краудионный;
- дислокационный;
- вследствие двойникования;
- вследствие фазовых превращений;
- вследствие взаимодействия между частицами;
- рекристаллизационный;
- вследствие передвижения недеформирующихся твёрдых частиц друг относительно друга в некоторой вязкой среде.

К последнему механизму относится **ползучесть глин, смоченных водой сыпучих тел** и т. п.

Изучением различных аспектов ползучести занимается ряд физико - математических и теоретических дисциплин, в том числе физика твёрдого тела, механика сплошных сред (теории пластичности и ползучести), сопротивление материалов и др.

Пластическая деформация - это деформация, которая не исчезает после того, как снята нагрузка [28].

Различают **жесткопластичные** и **упругопластичные** тела.

Деформации в **жесткопластичных** телах после снятия внешней нагрузки **не восстанавливаются вообще**.

Деформации в **упругопластичных** телах после снятия внешней нагрузки **восстанавливаются частично**.

Упруговязкость - способность тела частично мгновенно, а частично постепенно, с течением времени, восстанавливать свои **форму и объем** (твердые тела) или **только объем** (жидкости и газы) после прекращения действия на них внешних сил.

Упруговязкими называют деформации **тела**, частично проявляющиеся мгновенно, а частично запаздывающие во времени и полностью исчезающие через некоторое время после прекращения действия на него внешних сил.

Упруговязкопластичными называют тела, одновременно обладающие свойствами **упруговязких** и **пластичных** тел.

Упругость - способность тела мгновенно восстанавливать свои **форму и объем** (твердые тела) или **только объем** (жидкости и газы) после прекращения действия на них внешних сил.

Упругой называют такую деформацию **тела**, которая полностью исчезает после прекращения действия на него внешних сил.